

Calculo de amplitudes de probabilidade

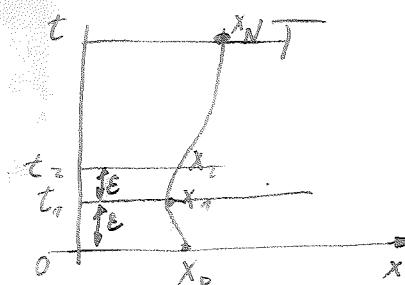
Partícula livre em uma dimensão. Calcular a amplitude total de probabilidade para $x_1, t_1 \rightarrow x_2, t_2$. ($t_2 > t_1$)

$$L = \frac{m\dot{x}^2}{2}$$

1º método. Directamente

$$K(x_N, T; x_0, 0) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \prod_{i=1}^{N-1} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{i}{\hbar} \sum_{j=0}^{N-1} S(x_{j+1}, t_{j+1}; x_i, t_i)} \frac{dx_1}{A} \dots \frac{dx_{N-1}}{A} \frac{1}{A}$$

$$\begin{cases} x_2, t_2 \\ x_1, t_1 \end{cases}$$



$$\text{Pois } S(x_{i+1}, t_{i+1}; x_i, t_i) = \frac{m}{2} \int_{t_i}^{t_{i+1}} \dot{x}^2 dt = \frac{m}{2} \left(\frac{x_{i+1} - x_i}{\epsilon} \right)^2 \epsilon = \frac{m}{2\epsilon} (x_{i+1} - x_i)^2$$

Luego

$$K(x_N, T; x_0, 0) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \prod_{i=1}^{N-1} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{m}{2\epsilon} [(x_1 - x_0)^2 + (x_2 - x_1)^2 + \dots + (x_N - x_{N-1})^2]} \frac{dx_1}{A} \frac{dx_2}{A} \dots \frac{dx_{N-1}}{A}$$

Llenando $\alpha = \frac{im}{2\hbar\epsilon}$, las integraciones encebras dan (fórmula 1. de la tabla):

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx_1 = \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \alpha}} e^{\frac{\alpha}{2}(x_0 - x_1)^2}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx_2 = \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{2}}} e^{\frac{\alpha}{3}(x_0 - x_2)^2}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx_3 = \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{3}}} e^{\frac{\alpha}{4}(x_0 - x_3)^2}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx_4 = \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{4}}} e^{\frac{\alpha}{5}(x_0 - x_4)^2}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx_{N-1} = \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{N-1}}} e^{\frac{\alpha}{N}(x_0 - x_{N-1})^2}$$

El producto de las integrales da, por tanto:

$$K(x_N, T; x_0, 0) = \frac{1}{A^N} \sqrt{-\frac{\pi}{2}} \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{2}}} \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{3}}} \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{4}}} \dots \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha + \frac{\alpha}{N-1}}} \frac{\alpha^{N/2}}{N!}$$

$$= \frac{1}{A^N} \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha}}^{N-1} \sqrt{\frac{1}{2}} \sqrt{\frac{2}{3}} \sqrt{\frac{3}{4}} \cdots \sqrt{\frac{N-1}{N}} e^{\frac{i}{N}(x_0 - x_N)^2} =$$

$$\sqrt{-\frac{\pi}{\alpha}}^{N-1} \sqrt{\frac{1}{N}} e^{\frac{i}{N}(x_0 - x_N)^2} = \left(\frac{1}{A} \sqrt{-\frac{\pi}{\alpha}} \right)^N \sqrt{\frac{1}{N}} e^{\frac{i}{N}(x_0 - x_N)^2}$$

con $\omega = \frac{i m}{2 \pi \hbar e}$

$$K = \left(\frac{1}{A} \sqrt{-\frac{2 \pi \hbar e}{im}} \right)^N \sqrt{-\frac{im}{2 \pi \hbar e N}}$$

Tomando por conveniencia,

$$A = \sqrt{-\frac{2 \pi \hbar e}{im}} = \sqrt{\frac{i \hbar e}{m}}$$

$$e^{\frac{im}{2 \pi \hbar e N}(x_0 - x_N)^2}$$

$$K = \sqrt{-\frac{im}{2 \pi \hbar e T}} e^{\frac{im}{2 \pi \hbar e T}(x_0 - x_N)^2}$$

La elección hecha para A es para que el límite tenga sentido (cuando $\epsilon \rightarrow 0, N \rightarrow \infty$) y para que valga la expresión $K(3,1) = \int dx_2 K(2,1) K(3,2)$.

2º Método (más conveniente). $L = \frac{m \dot{x}^2}{2}$

$$K = \int e^{\frac{im}{2 \pi \hbar} \int_{t_1}^{t_2} \dot{x}^2 dt} D[x(t)]$$

traj. x_1, t_1
 x_2, t_2

Este símbolo es una mancha abreviada de escritura del límite de la fórm. anterior, puesto que ilustra:

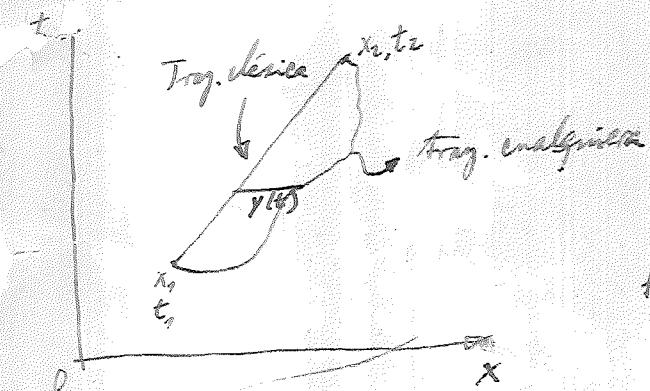
El símbolo que indica que la integración es sobre todas las trayectorias.

Hacemos:

$x(t) = \bar{x}(t) + y(t)$ donde $\bar{x}(t)$ es la trayectoria clásica desde x_1, t_1 a x_2, t_2 . $y(t)$ es 0 en t_1 , $y(t_2)$, pues en esos puntos $x(t)$ coincide con la trayectoria clásica $\bar{x}(t)$.

En nuestro caso del col. pascato libre tenemos: $\ddot{x} = 0$

$$\dot{\bar{x}} = \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1}; \bar{x} = x_1 + \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1} (t - t_1)$$



$$K = \int e^{\frac{im}{2 \pi \hbar} \int_{t_1}^{t_2} (\dot{\bar{x}} + \dot{y})^2 dt} D[y(t)]$$

$\dot{y} = 0$ entre
 $\dot{y} = 0$ en t_2

$$\int_{t_1}^{t_2} (\dot{\bar{x}} + \dot{y})^2 dt = \int_{t_1}^{t_2} \dot{\bar{x}}^2 dt + \int_{t_1}^{t_2} 2 \dot{\bar{x}} \dot{y} dt + \int_{t_1}^{t_2} \dot{y}^2 dt$$

Pero $\int_{t_1}^{t_2} \dot{\bar{x}} \dot{y} dt = \dot{\bar{x}} \int_{t_1}^{t_2} \dot{y} dt - \int_{t_1}^{t_2} \dot{\bar{x}} \dot{y} dt$ \rightarrow esto porque $\ddot{\bar{x}} = 0$ por ser la traj. clás.

Porque
 $\dot{y} = 0$ en los lím.

ver directamente pues viendo ese término lineal el de la primera variación de S a lo largo (s. i. t. s. 218520).

Efectivamente:

$$S = \frac{m}{2} \int_{t_1}^{t_2} \dot{x}^2 dt ; \quad S_{\text{clás}} = m \int_{t_1}^{t_2} \frac{\dot{x}}{x} j dt = 0$$

$$\dot{x} = \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1}, \quad (\dot{x})^2 = \frac{(x_2 - x_1)^2}{(t_2 - t_1)^2} = \text{cte}$$

$$\int_{t_1}^{t_2} (\dot{x})^2 dt = \frac{(x_2 - x_1)^2}{(t_2 - t_1)^2} (t_2 - t_1) = \frac{(x_2 - x_1)^2}{(t_2 - t_1)}$$

Luego:

$$K = \int e^{\frac{i m}{2 h} \int_{t_1}^{t_2} (\dot{x})^2 dt} e^{\frac{i m}{2 h} \int_{t_1}^{t_2} j^2 dt} e^{\frac{i m}{2 h} \frac{(x_2 - x_1)^2}{t_2 - t_1} \int_{t_1}^{t_2} j^2 dt} D[j(t)]$$

traj.
 $j=0$ en t_1
 $j \neq 0$ en t_2

Este integral es independiente de los puntos extremos x_2 y x_1 . Es una integral en $j(t)$, función que varía de 0 en t_1 a 0 en t_2 . Luego es función sólo de t_1 y t_2 . Luego:

$$| K(2,1) = F(t_1, t_2) e^{\frac{i m}{2 h} \frac{(x_2 - x_1)^2}{t_2 - t_1}} | \quad \& \quad | K(t_2,1) = F(t_1, t_2) e^{\frac{i m}{2 h} \frac{(x_2 - x_1)^2}{t_2 - t_1}} |$$

Esta función $F(t_1, t_2)$ tiene que depender sólo del intervalo de tiempo $T = t_2 - t_1$, y no de los tiempos absolutos t_1 ó t_2 . Luego $F = d(t_2 - t_1)$.

Veamos como determinar esa función d .

Por el principio de combinación de amplitudes:

$$K(2,1) = \int_{-\infty}^{+\infty} K(2,3) K(3,1) dx_3 ;$$

$$d(t_2 - t_1) e^{\frac{i m}{2 h} \frac{(x_2 - x_1)^2}{t_2 - t_1}} = \int_{-\infty}^{+\infty} dx_3 d(t_3 - t_1) d(t_2 - t_3) e^{\frac{i m}{2 h} \frac{(x_3 - x_1)^2}{t_3 - t_1} + \frac{i m}{2 h} \frac{(x_2 - x_3)^2}{t_2 - t_3}}$$

$$d(t_3 - t_1) d(t_2 - t_3) \int_{-\infty}^{+\infty} dx_3 \frac{\alpha_1 (x_3 - x_1)^2 + \alpha_2 (x_2 - x_3)^2}{\sqrt{-\frac{m}{2 \pi i h}}} =$$

$$d(t_3 - t_1) d(t_2 - t_3) \sqrt{\frac{-m}{2 \pi i h}} \frac{\alpha_1 \alpha_2 (x_2 - x_1)^2}{\sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2}} \text{ siendo } \begin{cases} \alpha_1 = \frac{i m}{2 h (t_3 - t_1)} \\ \alpha_2 = \frac{i m}{2 h (t_2 - t_3)} \end{cases}$$

$$= d(t_3 - t_1) d(t_2 - t_3) e^{\frac{i m}{2 h} \frac{(x_2 - x_1)^2}{t_2 - t_3}} \sqrt{\frac{2 \pi i h}{m}} \frac{1}{\frac{1}{t_3 - t_1} + \frac{1}{t_2 - t_3}}$$

Luego:

$$d(t_2 - t_1) = d(t_3 - t_1) d(t_2 - t_3) \sqrt{\frac{2 \pi i h}{m}} \frac{(t_2 - t_3)(t_3 - t_1)}{(t_2 - t_1)}$$

Hagamos la sustitución:

$$d(t_2 - t_1) = \sqrt{\frac{m}{2 \pi i h}} \frac{i}{\sqrt{t_2 - t_1}} C(t_2 - t_1)$$

$$d(t_3 - t_1) = \sqrt{\frac{m}{2 \pi i h}} \frac{i}{\sqrt{t_3 - t_1}} C(t_3 - t_1)$$

$$d(t_2 - t_3) = \sqrt{\frac{m}{2 \pi i h}} \frac{i}{\sqrt{t_2 - t_3}} C(t_2 - t_3)$$

Obtenemos sustituyendo:

$$c(t_2 - t_1) = c(t_3 - t_1)c(t_2 - t_3) \text{ ó } c[(t_2 - t_3) + (t_3 - t_1)] = c(t_2 - t_3)c(t_3 - t_1)$$

La única función que satisface eso ($d(a+b) = d(a)d(b)$) es la exponencial. Luego:

$$c(t_2 - t_1) = e^{k(t_2 - t_1)}; \quad c(T) = e^{kT}; \quad k \text{ es constante.}$$

Elegjamos $k=0$ (esta elección más simple). Luego:

$$c=1; \quad d(T) = \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} \quad | \quad k = \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} e^{\frac{i m (x_2 - x_1)^2}{2\hbar T}}$$

concordante con el obtenido por el primer método.

Puede verse que $\operatorname{Re}(k)$ puede ser escogido igual a 0 y la parte imaginaria sería de nivel 0 de energía. Elegjamos entonces $k=0$ cosa que no quita generalidad.

Problemas

1) Si $L = \frac{m}{2} (\ddot{x}^2 - w^2 x^2)$ mostrar que usando el mismo método anterior (siendo $\ddot{x} = -w^2 x$) que $K(x_2, t_2; x_1, t_1) = \sqrt{\frac{m w}{2\pi i \hbar (w^2 t_2 - x_2^2)}}$

2) Si L es una forma cuadrática de las coordenadas y velocidades conteniendo también términos lineales, o sea

$$L = \alpha(t)\ddot{x}^2 + \beta(t)\dot{x}\dot{x} + \gamma(t)x^2 + A(t)\dot{x} + B(t)x + C(t), \text{ mostrar}$$
$$\text{que } K = F(t_2, t_1) e^{\frac{i}{\hbar} S_d}$$

3) Mostrar, en el caso de una partícula libre en 3 dimensiones que $K(\vec{r}_2, t_2; \vec{r}_1, t_1) = \left(\frac{2\pi i \hbar (t_2 - t_1)}{m} \right)^{-\frac{3}{2}} e^{\frac{i m (\vec{r}_2 - \vec{r}_1)^2}{2\hbar (t_2 - t_1)}}$

Nota: Este método para determinación de amplitudes de probabilidad, esto es, obtención de una expresión de la forma

$K(z, t) = F(t, t_0) e^{\frac{i}{\hbar} S_d(z, t)}$ q posterior determinación de la función $F(T)$ usando el principio de combinación de amplitudes es aplicable siempre que la Lagrangiana tenga una forma cuadrática, como qué mostrado. Es, por lo tanto, aplicable en los siguientes casos:

1. Partícula en un campo de fuerza constante en el espacio y en el tiempo.

$$L = \frac{1}{2} m(\vec{x})^2 - \vec{F} \cdot \vec{x}$$

2. Oscilador armónico sujeto a una fuerza constante en el espacio.

$$L = \frac{m}{2}(\vec{x}^2 - \omega^2 \vec{x}^2) - \vec{F}(t) \cdot \vec{x}$$

3. Partícula cargada colocada en un campo magnético constante:

$$L = \frac{m}{2} \vec{x}^2 + \frac{e}{2c} \vec{x} \cdot (\vec{B} \times \vec{x})$$

4. Partícula en un campo de fuerza constante en el espacio, pero variable en el tiempo.

$$L = \frac{1}{2} m(\vec{x})^2 - \vec{F}(t) \cdot \vec{x}$$

Aproximación semi-clásica:

Para valores de la acción S muy grandes con respecto a \hbar , los desvíos muy pequeños con respecto a la trayectoria clásica tienen importancia, pues fuera de esa región la fase varía muy rápidamente y la interferencia destruye las posibilidades de realizarse la trayectoria. Haciendo la sustitución $x = \bar{x} + y$:

$$S[x(t)] = S[\bar{x} + y] = \int_{t_1}^{t_2} L(\bar{x} + y, \dot{\bar{x}} + \dot{y}, t) dt =$$

$$\int_{t_1}^{t_2} L(\bar{x}, \dot{\bar{x}}, t) dt + \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial \bar{x}} y + \frac{\partial L}{\partial \dot{\bar{x}}} \dot{y} \right) dt + \frac{1}{2!} \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial^2 L}{\partial \bar{x}^2} y^2 + 2 \frac{\partial^2 L}{\partial \bar{x} \partial \dot{\bar{x}}} y \dot{y} + \frac{\partial^2 L}{\partial \dot{\bar{x}}^2} \dot{y}^2 \right) dt + \dots$$

El término de primer grado en y es 0 por ser S un valor extremal. En efecto, por integración por partes, puede verse que el integrando contiene como factor el primer miembro de las ecuaciones de Lagrange $(\frac{\partial L}{\partial \bar{x}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\bar{x}}} = 0)$ y por tanto es 0. El término de orden 0 es S .

Llámemos $O(y^2)$ al término de segundo grado.

La amplitud de probabilidad queda:

$$K(2,1) = \int_{\substack{\text{Toda} \\ \text{tray} \rightarrow 2}} e^{\frac{i}{\hbar} S_0 + O(y^2) + \dots} D[y(t)]$$

$$\int_{t_1}^{t_2} e^{\frac{i}{\hbar} S_0 + O(y^2) + \dots} dt, y(t_1) = 0$$

En una aproximación semi-clásica podemos suponer que los términos cuyo grado en y es superior al segundo son despreciables.

Queda: $K(2,1) = e^{\frac{i}{\hbar} S_0} \int_{\substack{y=0 \\ \text{en } t_1, t_2}} e^{\frac{i}{\hbar} O(y^2)} D[y(t)]$; En general este integral sera una función de $\bar{x}(t)$, como se puede ver mirando el significado de $O(y^2)$. Desde nuestro

punto de vista $\bar{x}(t)$ es en último caso una función de y^2 , es decir de $x_1, x_2, t_1, y t_2$. Luego: $K(2,1) = F(x_1, x_2, t_1, t_2)$ e $\frac{i}{\hbar} S_0$ en la aproximación semi-clásica en que y es muy pequeño el término $O(y^2)$ es tb. muy pequeño, $F(x_1, x_2, t_1, t_2)$ es una función smooth (muy suave).

Problema. Son emitidas partículas ^{libres} desde un punto con impulsos diversos, con distribución uniforme (la probabilidad de que una partícula tenga impulsos entre p y $p+dp$ es dp — probabilidad proporcional al intervalo, constante de proporción. igual a 1).

En un tiempo T cualquiera habrá una distribución de partículas en el espacio con densidad ρ . Mostrar que la amplitud de probabilidad $K(x, T)$ es de la forma:

$$K(x, T) = \rho^{\frac{n}{2}} \cdot (2\pi i h)^{-\frac{n}{2}} e^{\frac{i}{m} S_{cl}}$$

siendo n el número de grados de libertad de la partícula.

Hechamos obtenido: $K(x, T) = \sqrt{\frac{m}{2\pi i h T}}^n e^{\frac{i}{m} S_{cl}}$

Las partículas que al fin de un tiempo T están entre $x, x+dx$ son aquéllas que tienen velocidad entre $\frac{x}{T}$ y $\frac{x+dx}{T}$, luego impulsos entre $\frac{m x}{T}$ y $\frac{m}{T}(x+dx)$; su número es entonces:

$$dp_x = \frac{mdx}{T}. Al \ fin \ de \ un \ tiempo \ T \ tenemos \ entre.$$

$x, y, z, \dots, z/x+dx, y+dy, z+dz, \dots$ un número de partículas dado por $dp_x dp_y dp_z \dots = \left(\frac{m}{T}\right)^n dx dy dz \dots = \left(\frac{m}{T}\right)^n dv$

El número por unidad de volumen es entonces:

$$\rho = \frac{dp_x dp_y dp_z \dots}{dv} = \left(\frac{m}{T}\right)^n$$

$$Luego, K = \left(\frac{m}{T}\right)^{\frac{n}{2}} (2\pi i h)^{-\frac{n}{2}} e^{\frac{i}{m} S_{cl}} = \boxed{\rho^{\frac{n}{2}} (2\pi i h)^{-\frac{n}{2}} e^{\frac{i}{m} S_{cl}} = K}$$

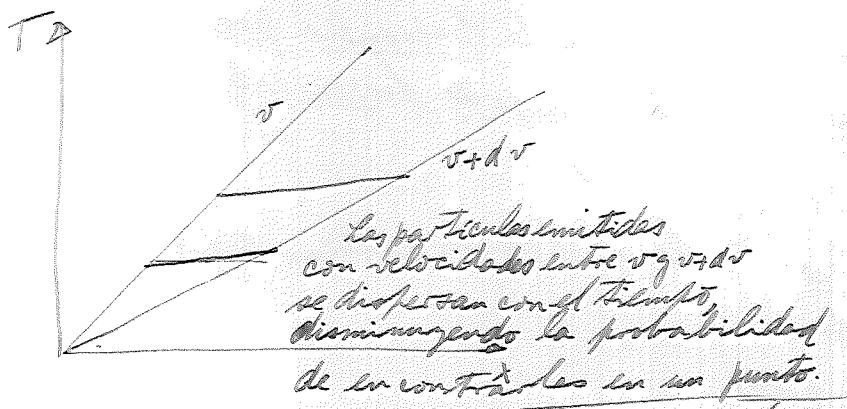
Disminución del valor de amplitud total de probabilidad para un corpúsculo libre en una dimensión.

$$K(x, t; 0, 0) = \left(\frac{m}{2\pi i\hbar T} \right)^{\frac{1}{2}} e^{\frac{imx^2}{2\hbar T}} \quad (\text{depende sólo del intervalo de tiempo y de la distancia entre la posición final y la original}).$$

La probabilidad para que una partícula estando en el punto $x=0$ para $t=0$, sea encontrada en el punto x para el tiempo T es:

$$P = |\text{amp.}|^2 = \frac{m}{2\pi\hbar T}$$

La probabilidad es independiente de la posición del punto x ; depende sólo del tiempo, variando como $\frac{1}{T}$.



en un punto cualquiera x , es independiente de x . Esto quiere decir que la partícula puede tener cualquier velocidad, al instante $T=0$, lo que está de acuerdo con el principio de indeterminación de Heisenberg.

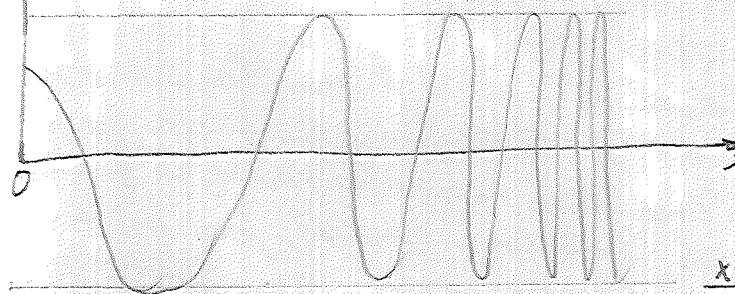
Principio de indeterminación Tomemos, por ejemplo, la parte real de

$$K = \left(\frac{m}{2\pi i\hbar T} \right)^{\frac{1}{2}} e^{\frac{imx^2}{2\hbar T}} \quad y \text{ veamos cómo varía con } x \text{ y con } T.$$

$$\text{Real}(K) = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\frac{m}{2\hbar T}} \left[\cos \frac{mx^2}{2\hbar T} + \sin \frac{mx^2}{2\hbar T} \right] = \sqrt{\frac{m}{2\hbar T}} \cos \left[\frac{mx^2}{2\hbar T} + \frac{\pi}{4} \right]$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} = \sqrt{-i} = \frac{1-i}{\sqrt{2}}$$

$\rho_{el}(K)$ Variación con x ($T=cte$)



$$\frac{mx}{\hbar} = \text{Pec.};$$

$$\frac{1}{2\pi} = \lambda = \frac{\hbar}{\text{Pec.}}$$

Fórmula de de Broglie.

Al tiempo $T=0$ (instante en que la partícula es abandonada en el origen) sabemos con precisión que la partícula está en el origen. A un instante T muy pequeño, la probabilidad de que la partícula se encuentre

en un punto cualquiera x , es independiente de x . Esto quiere

llegando a la longitud de onda:

$$\frac{m}{2\hbar T} (x+d)^2 = \frac{m}{2\hbar T} x^2 + 2\pi$$

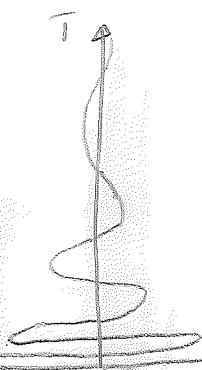
$$\frac{mx\lambda}{\hbar T} + \frac{m\lambda^2}{2\hbar T} = 2\pi \quad \therefore$$

despejando

$$\frac{1}{2\pi} = \frac{\hbar}{\frac{mx}{T}};$$

$\frac{x}{T}$ = veloci. clásica del corpúsculo libre.

Variación con T : ($x = cte$).



Tiendo T el período :

$$-\frac{mx^2}{2h(T+6)} + \frac{mx^2}{2hT} = 2\pi \dots$$
$$6\left(1 - \frac{2\pi 2\pi T}{mx^2}\right) = \frac{2h 2\pi T^2}{mx^2}$$

despreciable

$$\bar{\epsilon} = \frac{2\pi h}{\frac{1}{2} \frac{mx^2}{T^2}} = \frac{2\pi h}{\frac{1}{2} m v_{cl}^2} = \frac{2\pi h}{E_c}$$

E_c = energía cinética = energía total del cuerpo en libertad.

$$\bar{\epsilon} = \frac{2\pi}{h} ; \frac{1}{w} = \frac{h}{E} \therefore \boxed{E = h w}$$

$w = \frac{mx^2}{2h} \frac{1}{T^2}$: la frecuencia disminuye al aumentar T.

Cálculo de la longitud de onda y de la frecuencia para un caso clásico (S muy grande) general. (Cámpo de fuerzas arbitrarias)

Tenemos : $K = F(t_2 - t_1)$ e $\frac{S_{cl}}{h}$ Sel. Proy. en una recta clásica \Rightarrow calcular $F(t_2 - t_1) = 1$

El factor de fase es $\frac{Sel}{h}$. Sea x_2 el punto extremo de la trayectoria.

$$\frac{Sel(x_2+\lambda)}{h} = \frac{Sel(x_2)}{h} + 2\pi$$

Suponiendo que S varía lentamente (lo que es verdad en las proximidades de la trayectoria clásica) : $S_{cl} \gg \frac{dSel}{dx_2} \lambda$. Debido a la lenta variabilidad de $Sel(x_2)$ despreciaremos los términos que contienen derivadas segundas y superiores.

$$\frac{Sel(x_2)}{h} + \frac{\frac{dSel}{dx_2} \lambda}{h} = \frac{Sel(x_2)}{h} + 2\pi ; \text{ como } \frac{dS}{dx_2} = p_{x_2} = p :$$

$$\frac{pd}{h} = 2\pi \therefore \boxed{\lambda = \frac{h}{2\pi}} \quad \boxed{p = \frac{h}{\lambda}}$$

Para $S_{cl} > \frac{2S}{\lambda} \frac{1}{f}$ f = frecuencia :

$$\frac{Sel}{h} + \frac{\frac{dSel}{dt} \frac{1}{f}}{h} = \frac{Sel}{h} - 2\pi ; -\frac{E_c \frac{1}{f}}{h} = -2\pi \text{ para } \frac{dSel}{dt} = -E_c$$

$$\therefore \boxed{E_c = h w}$$

Decimos entonces que en cualquier instante en que la Física Clásica debe valer debemos tener $E = hw$ o $p = h \frac{df}{dx}$. Estas fórmulas sirven para definir energía e impulsos en Mec. Cuántica en ciertos casos en que no hay energía e impulsos en Física Clásica. Esto no es general, pues en los casos en que la amplitud de probabilidad varía como $\frac{1}{\lambda}$, por ejemplo, no es posible definir la longitud de onda o la frecuencia (y por lo tanto el impulso y energía). Hay otra definición, más general, que incluye esa.

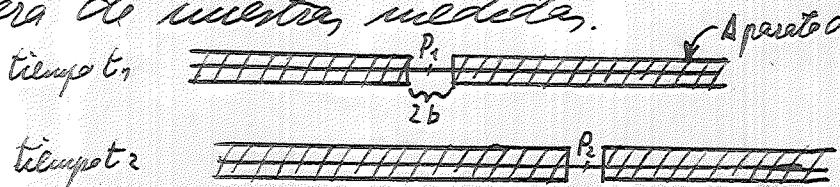
Medida del momento y energía de una partícula libre.

Siemos considerado hasta ahora la amplitud de probabilidad $K(x,t)$ para una partícula abandonada en un dado instante en un punto definido del espacio (a una distancia), y vimos que su momento era completamente desconocido. Veremos ahora qué es posible decir sobre una partícula en su posición, en un dado instante, si conocida con cierta indeterminación (o sea sérese que se halla en una pequeña región). En mecánica clásica, para medir el momento de un cuerpo libre, medimos el tiempo empleado por el cuerpo para ir de un punto P_1 a otro P_2 situado a una distancia conocida del primero (tiempo de vuelo)

$$\xrightarrow{\hspace{1cm}} \begin{array}{c} P_1 \\ t_1 \\ \text{1er} \\ \text{aparato} \\ \text{observador} \end{array} d \begin{array}{c} P_2 \\ t_2 \\ \text{2º} \\ \text{aparato} \\ \text{observador} \end{array} \quad n = \frac{d}{t_2 - t_1}$$

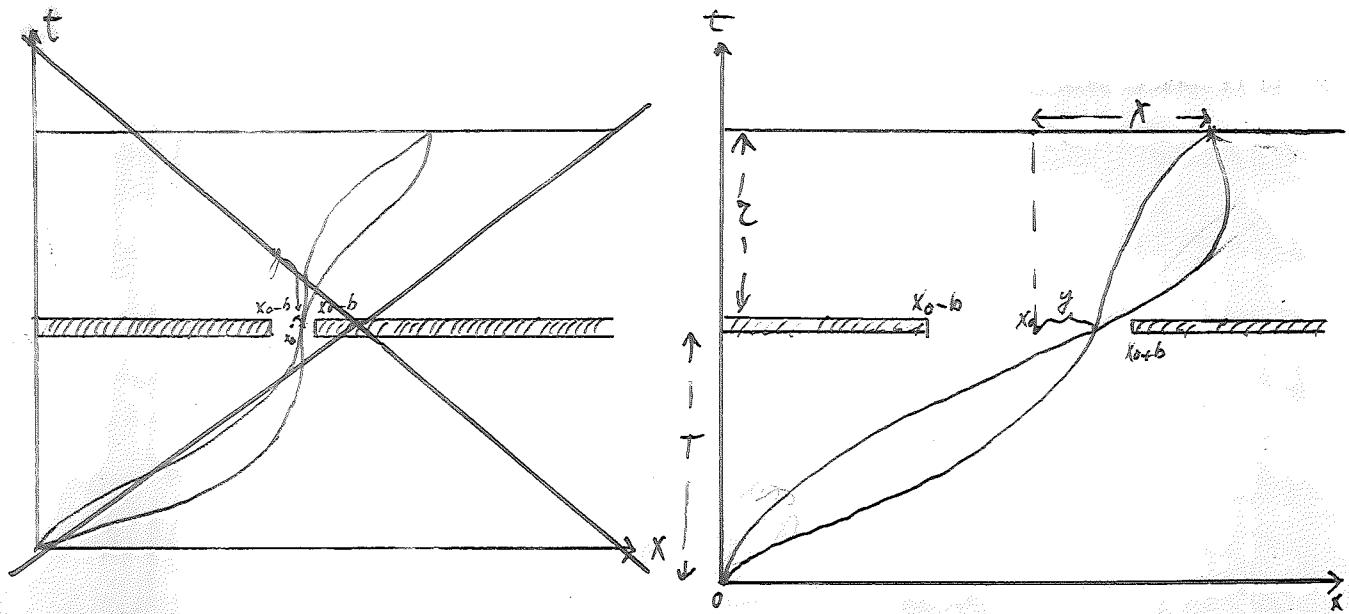
En la M. Q. la observación de una partícula perturba su movimiento. Harímos entonces lo siguiente: en un tiempo t_1 (de hecho en un intervalo de tiempo arbitrariamente pequeño) se colocan detectores a lo largo de todo el espacio (distancias) excepto en una pequeña región en torno de P_1 ; si los detectores no acusaran presencia de partícula ello estaría en las proximidades de P_1 . Lo mismo harímos en el tiempo t_2 para P_2 .

Si la partícula fuera detectada en cualquiera de las 2 observaciones, quedaría fuera de nuestras medidas.



Todos los partículas que en el tiempo t_1 estuvieran en la faja de largura $2b$ alrededor de P_1 , podrían llegar a P_2 en el tiempo t_2 siguiendo cualquier trayectoria de la M. Q. Calcularemos la amplitud de probabilidad total.

Partículas con sumidas en el instante $t=0$ en punto $x=0$. En el tiempo T ellas pueden pasar



por una fija $x_0 - b, x_0 + b$. Por el principio de combinación de amplitudes totales, tendremos para una partícula que parte de $x=0$ para $t=0$, llegar a $x_0 + x$ en $T+\tau$

$$K(x, \tau) = \int_{-b}^b dy \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} e^{\frac{i m}{2\pi c}(x-y)^2} \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} e^{\frac{i m}{2\pi T}(x_0+y)^2}$$

(Notar que si integráramos de $-\infty$ a ∞ obtendríamos el K de una part. libre que va de $0,0$ a $x_0 + x, T + \tau$)

El cálculo de la anterior expresión es matemáticamente muy complicado; por ello haremos un cambio: consideremos la función de peso 1 entre $-b_3 + b$ para una función de Gauss $e^{-\frac{(y-b)^2}{4b^2}}$



integraremos de $-\infty$ a $+\infty$ obteniendo

$$K = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{y^2}{4b^2}} \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar c}} e^{\frac{i m}{2\pi c}(x-y)^2} \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} e^{\frac{i m}{2\pi T}(x_0+y)^2} dy =$$

$$= \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} \exp\left[\frac{i m x^2}{2\pi c} + \frac{i m x_0^2}{2\pi T}\right] \cdot \exp\left[\frac{i m}{2\pi c} + \frac{i m}{2\pi T} - \frac{1}{4b^2}\right] y^2 + \left(\frac{i m x_0}{\pi T} - \frac{i m x}{\pi c}\right) dy$$

para la integral I-1 de la tabla:

$$K = \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar c}} \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}} \exp\left[\frac{i m x^2}{2\pi c} + \frac{i m x_0^2}{2\pi T}\right] \cdot \exp\left[-\frac{\left(\frac{i m x_0}{\pi T} - \frac{i m x}{\pi c}\right)^2}{4\left(\frac{i m}{2\pi c} + \frac{i m}{2\pi T} - \frac{1}{4b^2}\right)}\right]$$

$$\times \sqrt{\frac{\pi}{\frac{1}{4b^2} - \frac{i m}{2\pi} \left(\frac{1}{T} + \frac{1}{c}\right)}}$$

~~$K = \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar c}} \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar T}}$~~

$$K = \sqrt{\frac{m/2\pi i\tau}{T+\tau - \frac{2T\zeta^2}{4b^2im}}} \cdot e^{\frac{imx^2}{2\pi\tau}} \cdot e^{\frac{imv_0^2 T}{2\pi}} \exp \left[\frac{\frac{m^2}{\tau^2} (x - v_0 \tau)^2}{4(\frac{m}{2b}) \left(\frac{1}{T} + \frac{1}{\tau} \right) i - \frac{1}{b^2}} \right]$$

donde $v_0 = \frac{x_0}{T}$ (velocidad clásica).

La probabilidad para que la partícula llegue a x es:

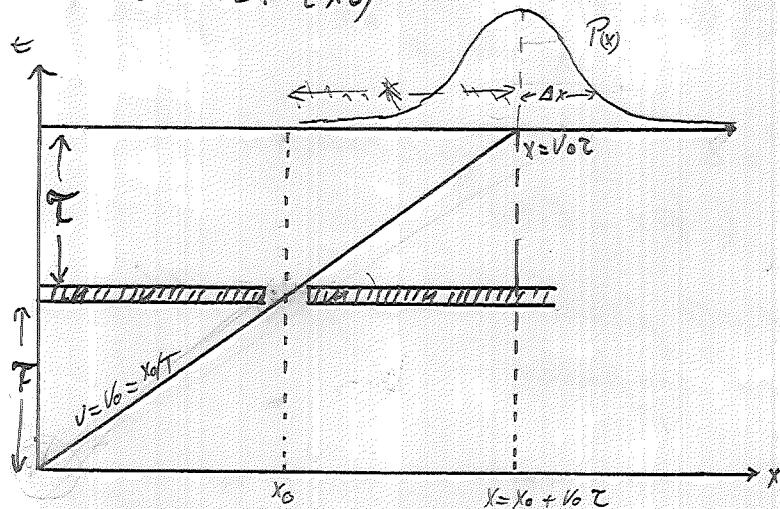
$$P = |K(x)|^2 = \frac{m}{2\pi\tau} \sqrt{\frac{1}{(T+\tau)^2 + \left(\frac{2T\zeta^2}{4b^2im}\right)^2}} \cdot \exp \left[\frac{\frac{m^2}{\tau^2} (x - v_0 \tau)^2 (-\frac{2}{b^2})}{\left(\frac{1}{b^2}\right)^2 + \left[\frac{m}{2b} \left(\frac{1}{T} + \frac{1}{\tau}\right)\right]^2} \right]$$

Si llamando $(\Delta x)^2 = b^2 \left(1 + \frac{\tau}{T}\right)^2 + \frac{\tau^2 \zeta^2}{4b^2 m^2}$

podemos escribir

$$P = \frac{m}{2\zeta\pi T} \sqrt{2\pi} \cdot b \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi(\Delta x)^2}} \cdot e^{-\frac{(x - v_0 \tau)^2}{2(\Delta x)^2}}$$

La probabilidad que la partícula llegue a x es del tipo gaussiano y tiene su máximo en $x = v_0 \tau$ que corresponde a la trayectoria clásica que pasa por el centro de la ranura (x_0)



El ancho de la cerca de Gauss puede ser caracterizado por el valor de Δx .

$(\Delta x)^2$ es la suma de los términos; el primero vio con $\frac{\tau}{T}$ hecho esperado clásicamente* (es lógico que el error aumente al alejar la partícula).

El segundo término es característico de la mec. cuántica.

$$(\Delta x)_{quant.} = \frac{\tau \zeta}{2bm}$$

Una variación Δx en la posición de la partícula que llegó

* Geométricamente puede verse que $\Delta x = b(1 + \frac{\tau}{T})$ sera exactamente el error esperado clásicamente.

a la pantalla proveniente de la raíz, corresponde una variación en la velocidad $\Delta v = \frac{\Delta x}{\tau}$

y una variación $\Delta p = m \Delta v = m \frac{\Delta x}{\tau}$ en el momento

$$\text{Luego } (\Delta p)_{\text{exact.}} = m \frac{(\Delta x)_{\text{exact.}}}{\tau} = \frac{t_0}{2b} \quad (\text{ind. de } \tau)$$

Vemos entonces que una incertidumbre $\Delta x = \pm b$ en la determinación de la posición del corpusculo produce una indeterminación en la medida del momento que es inversamente proporcional a Δx :

$$\Delta p \Delta x = \text{cte.}$$

siendo la constante de la magnitud de t_0

Problema

Mostrar que la probabilidad para que la partícula llegue a la pantalla es independiente de τ . La incertidumbre en la determinación del momento de una partícula (que depende del ancho de la raíz, como $\frac{1}{b}$) depende también del valor de T : el momento será conocido con mayor precisión, cuanto mayor fuera el valor de T ya que disminuye el valor del ~~segundo~~ primer término de $(\Delta x)^2$ y con ello disminuye $(\Delta p)^2 = \frac{(\Delta x)^2}{\tau^2}$.

Tendremos luego un momento bien determinado cuando $T \rightarrow \infty$ (punte en el infinito) o b grande.

Cuando T es muy grande

$$K \rightarrow \text{cte.} \cdot e^{-\frac{i m x^2}{2 T^2}} \cdot e^{-\frac{i m^2 (x - v_0 \tau)^2}{2 T^2}} \rightarrow \text{constante}$$

y si también b es muy grande

$$K \rightarrow \text{cte.} \cdot e^{-\frac{i m x^2}{2 T^2}} \cdot e^{-\frac{i m (x - v_0 \tau)^2}{2 T^2}} = \text{cte.} \cdot e^{-\frac{i m x v_0 \tau}{T^2}} \cdot e^{-\frac{i m v_0^2 \tau^2}{2 T^2}}$$

$$\text{Con } m v_0 = p, \quad \frac{m v_0^2}{2} = E \quad (\text{Valores clásicos})$$

$$K = C e^{-\frac{i}{2} (p x - E \tau)}$$

valor de la amplitud de probabilidad para el caso en que se conoce bien el impulso.

Era

Función de Ondas

Definición: $K(x,t)$ es la amplitud total para que una partícula llegue a x al tiempo t , cualquiera sea el origen de las partículas. ~~Valle total en que se refleja del peñón $K(x_1, t_1, x_2, t_2)$ para todas las fases, i.e. partículas.~~

Por lo tanto al tiempo t_1 para todo x_1 podemos calcular $K(x_1, t_1)$ para el siguiente tiempo posterior $t_2 > t_1$.

En el caso en que la partícula estuviera exactamente en x_0 al instante t_0 $K(x_2, t_2) = K(x_2, t_2, x_0, t_0)$

Consideraremos ahora el caso en que conocemos $K(x_1, t_1)$ para todo x_1 función que llamaremos $f(x_1)$; $K(x_1, t_1) = K(x_1, t_1, x_0, t_0)$

$$K(x_2, t_2) = \int K(x_2, t_2, x_1, t_1) K(x_1, t_1, x_0, t_0) dx_1 = \\ = \int K(x_2, t_2, x_1, t_1) f(x_1) dx_1 \quad \text{o de una}$$

manner más precisa: $K(x_2, t_2) = \int K(x_2, t_2, x_1, t_1) dx_1$ (Ecuación de Schrödinger)

Observemos que para conocer lo que sucede después de t_1 , basta conocer $f(x_1)$ y no interesa cuál es la evolución de nuestro sistema para $t < t_1$. Todo lo que pasará después de t_1 dependerá del periodo saliente por intermedio de $f(x_1)$.

Delta de Dirac

Se define como $\int \delta(x) f(x) dx = f(0)$

Tenemos $\int \delta(x-a) f(x) dx = f(a)$

Se define $\int \delta'(x-a) g(x) dx = -g'(a)$

Tenemos también $\int \delta(x-a) \delta(x-b) dx = \delta(a-b)$

$$x \delta'(x) = -\delta(x)$$

$\delta(x^2)$ no tiene sentido ya que no podemos dar una definición única.

Si tenemos una función f con una descontinuidad
dada a en el punto b

$$f'(b) = \alpha \delta_{x=b}$$

Vea

$$\delta(x) = \frac{1}{\alpha} \delta(x) ; \delta(F(x)) = \sum_i \frac{1}{|F'(x_i)|} \delta(x - x_i)$$

donde x_i son los ceros de F' : $F'(x_i) = 0$

$$\delta(k^2 - t^2) = \frac{1}{2k} (\delta(k-t) + \delta(k+t))$$

Definición $K(2,1) = 0$ para $t_2 < t_1$

$K_0(2,1)$ satisfará la ecuación

$$\left(-\frac{t_1}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} + \frac{t_1^2}{2m} V_{x_2}^2 \right) K(2,1) = i \cdot t_1 \delta(t_2 - t_1) \delta(x_2 - x_1) \delta(y_2 - y_1) \delta(z_2 - z_1)$$

1º/III

Partícula en campo potencial general

CENTRO BRASILEIRO DE PESQUISAS FÍSICAS

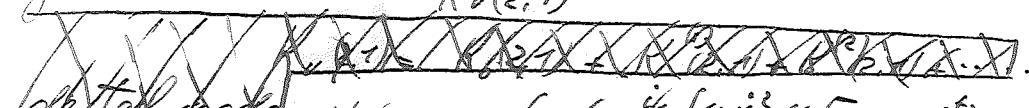
En el caso en que la partícula está sometida a fuerzas que derivan de un potencial $L = \frac{m\dot{x}^2}{2} - V(x, t)$ (una dimensión)

El problema de hallar K_V (o sea sumar e integrar sobre todas las trayectorias) es en general difícil; en algunos casos (por ej. V cuadrática) el problema es fácilmente resoluble.

$$K_V(t_2, t_1; x_1, t_1) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{i}{\hbar} \int_{x_1}^{x_2} \left(\frac{m\dot{x}^2}{2} - V(x, t) \right) dt} D_{x(t)}$$

dónde $x(t_2) = x_2$; $x(t_1) = x_1$

Supongamos suponiendo que la influencia de V es pequeña y desarrollaremos $K_V(2,1)$



$$\text{obtendremos } K_V(2,1) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{i}{\hbar} \int_{x_1}^{x_2} \left(1 - \frac{i}{\hbar} \int_{x(s)}^{x_2} V(x(s), s) ds + \frac{1}{2} \left(\frac{i}{\hbar} \int_{x(s)}^{x_2} V(s) ds \right)^2 \right) dt} D_x$$

$$\text{o sea } K_V(2,1) = K_0(2,1) + K^{(1)}(2,1) + K^{(2)}(2,1) + \dots$$

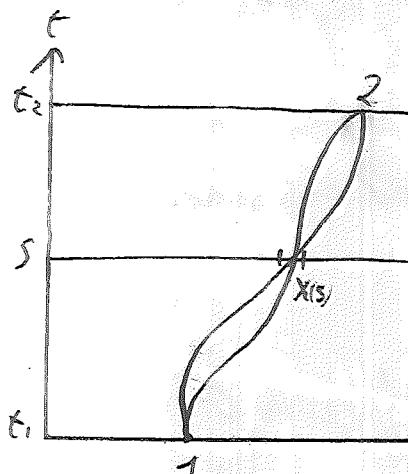
$$\text{dónde } K^{(n)}(2,1) = \left(\frac{-i}{\hbar} \right)^n \int_{-\infty}^{\infty} \int_{x_1}^{x_2} e^{\frac{i}{\hbar} \int_{x(s)}^{x_2} V(x(s), s) ds} \left(\int_{x(s)}^{x_2} V(s) ds \right)^n D_x$$

de tal modo si V es proporcional a una constante d , $K^{(n)}$ será proporcional a d^n .

Podremos escribir

$$K^{(n)}(2,1) = -\frac{i}{\hbar} \int_{x_1}^{x_2} ds L \ J \quad \text{dónde}$$

$$L \ J = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{x_1}^{x_2} e^{\frac{i}{\hbar} \int_{x(s)}^{x_2} V(x(s), s) ds} D_x = \int dx_s \ \text{toda tray. de la 2}$$



$$= \int dx_s V(x(s), s) \int_{-\infty}^{\infty} \int_{x_1}^{x_2} e^{\frac{i}{\hbar} \int_{x(s)}^{x_2} V(x(s), s) ds} D_x \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{i}{\hbar} \int_{x(s)}^{x_2} V(s) ds} D_x =$$

toda tray.
de la x(s)

toda tray.
de x(s)

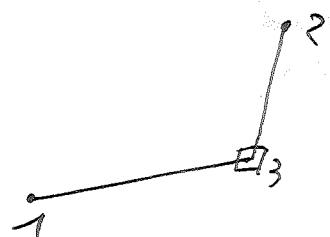
$$= \int K_0(x_2, t_2, x(s), s) V(x(s), s) K_0(x_1, s, x_1, t_1) dx_s$$

De este modo en $[L] J$ consideramos sobre la suma sobre todas las trayectorias que pasan por un intervalo $d_{x(s)}$ para luego sumar sobre los intervalos.

$$\text{Llamando } s=t_3 \quad x_3 = x_3 \quad V(x_3, t_3) = V_3$$

$$K^{(1)}_{(2,1)} = -\frac{i}{\xi} \int K_0(2,3) V_3 K_0(3,1) d\tau_3 dt_3$$

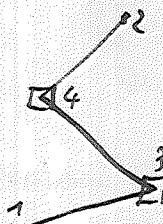
Podemos interpretar $K^{(1)}_{(2,1)}$ como la contribución del K_0 de las trayectorias que sufrieron un solo "scattering" en x_3 , debido al potencial, comportándose fuera de x_3 como trayectorias de partículas libres.



La amplitud, por unidad de volumen y tiempo, para "espallar" sería $-\frac{i}{\xi} V$; la integral en la expresión de $K^{(1)}_{(2,1)}$ proviene de considerar que todos los elementos $d\tau_3$ contribuyen al scattering con la amplitud $-\frac{i}{\xi} V$.

De manera análoga resulta (Ver ej.)

$$K^{(2)}_{(2,1)} = \left(-\frac{i}{\xi}\right)^2 \int K_0(2,4) V_4 K_0(4,3) V_3 K_0(3,1) d\tau_3 d\tau_4$$

pudiendo interpretar $K^{(2)}_{(2,1)}$ como la contribución a \mathcal{N} de las partículas que ^{vuelven} comportándose como partículas libres salidas de los scattering. Es decir, que en la anterior expresión de $K^{(2)}$ está considerada, como es evidente, tanto la trayectoria  como la \mathcal{N} : si quisieras excluir aquellas en que habrías que volver para el punto de haberlo multiplicado por $\frac{1}{2}$ la expresión de $K^{(2)}$ o, lo que es equivalente, imponer $K_0(2,1) = 0$ si $t_2 < t_1$.

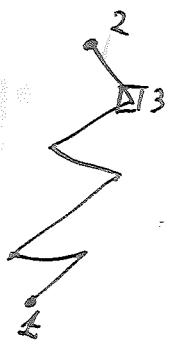
Si tuviéramos $L = \frac{m\vec{v}^2}{2} - U - V$ y conociéramos K_u , valdrían todas las fórmulas anteriores, donde habrías que reemplazar K_0 por K_u y K_v por K_{uv} .

Ecuación integral para K_v

$$K_v(2,1) = K_0(2,1) - \frac{i}{\xi} \int K_0(2,3) V_3 K_0(3,1) d\tau_3 + \left(-\frac{i}{\xi}\right)^2 \int K_0(2,3) V_3 K_0(3,4) V_4 K_0(4,1) d\tau_3 d\tau_4 + \dots$$

$$= K_0(2,1) - \frac{i}{\xi} \int d\tau_3 K_0(2,3) V_3 \left\{ K_0(3,1) - \frac{i}{\xi} \int K_0(3,4) V_4 K_0(4,1) d\tau_4 + \dots \right\} \therefore$$

$$K_v(2,1) = K_0(2,1) - \frac{i}{\xi} \int K_0(2,3) V_3 K_0(3,1) d\tau_3$$

Idea intuitiva de la ecuación integral

Podemos llamar 3 al último scattering, en cuyo caso $-\frac{i}{\pi} \int K_0(2,3) V_3 K_0(3,1) d\tau_3$, nos describiría el ~~resto~~ K de una partícula que sufre todos los scatterings características al potencial V incluyendo el último. El término $K_0(2,1)$ proviene de la probabilidad que la partícula no pase scattering alguno y que por lo tanto se pueda hablar del último de ellos.

Funciones de onda; ecuación integral

$$\Psi_{(2)} = \int K_0(2,1) f(x_1) dx_1 \quad (\text{trapejo}) \dots$$

$$\Psi_{(2)} = \int K_0(2,1) f(x_1) dx_1 - \frac{i}{\pi} \int \left[K_0(2,3) V_3 K_0(3,1) f(x_1) dx_1 + \left(\frac{i}{\pi}\right)^2 \dots \right] \dots$$

Definiendo $\Psi_0(2) = \int K_0(2,1) f(x_1) dx_1$ (función de onda sin potencial definida a partir de $f(x_1)$)

$$\Psi_{(2)} = \Psi_0(2) - \frac{i}{\pi} \int K_0(2,3) V_3 \Psi_0(3) d\tau_3 + \left(\frac{i}{\pi}\right)^2 \int \left[K_0(2,3) V_3 K_0(3,4) V_4 \Psi_0(4) d\tau_4 \right] d\tau_3 \dots$$

Una interpretación intuitiva análoga al desarrollo de K puede ser dada para la fórmula anterior: para llegar de 1 a 2 puede llegar directamente (contribución igual a $\Psi_0(2)$), mediante un scattering fijo de 3 o varios obteniendo así los siguientes términos como contribuciones.

$$\Psi_{(2)} = \Psi_0(2) - \frac{i}{\pi} \int d\tau_3 K_0(2,3) V_3 \left\{ \Psi_0(3) - \frac{i}{\pi} \int K_0(3,4) V_4 \Psi_0(4) d\tau_4 + \dots \right\} \dots$$

$$\boxed{\Psi_{(2)} = \Psi_0(2) - \frac{i}{\pi} \int K_0(2,3) V_3 \Psi_0(3) d\tau_3}$$

Habíamos visto que $K_0(2,1)$ cumple la ecuación:

$$\left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) K_0(2,1) = -\frac{\hbar}{i} \delta(t_2 - t_1) \delta(x_2 - x_1) \delta(y_2 - y_1) \delta(z_2 - z_1)$$

Calculemos ahora:

$$\begin{aligned} \left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) K_V(2,1) &= \left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) \left\{ K_0(2,1) - \frac{i}{\hbar} \int K_0(2,3) V(3) K_V(3,1) d\tau_3\right\} \\ &= -\frac{\hbar}{i} \delta(2,1) - \frac{i}{\hbar} \int \cancel{K_0(2,3) V(3)} \left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) K_0(2,3) d\tau_3; \\ \delta(2,1) &= \delta(t_2 - t_1) \delta(x_2 - x_1) \delta(y_2 - y_1) \delta(z_2 - z_1) \\ &= -\frac{\hbar}{i} \delta(2,1) + \int V(3) K_V(3,1) \delta(2,3) d\tau_3 = -\frac{\hbar}{i} \delta(2,1) + V(2) K_V(2,1) \\ \therefore \left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2 - V(2)\right) K_V(2,1) &= -\frac{\hbar}{i} \delta(2,1) \\ \boxed{\left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) K_0(2,1) = -\frac{\hbar}{i} \delta(2,1)} \end{aligned}$$

Tenemos: $\psi_0(2) = \int K_0(2,1) \psi_0(1) dx_1$

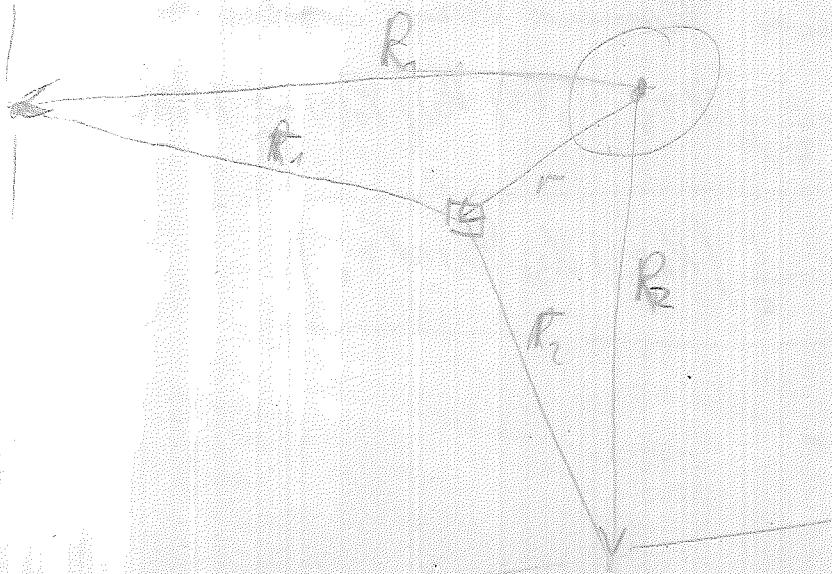
$$\begin{aligned} \left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) \psi_0(2) &= \int \psi_0(1) \left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) K_0(2,1) dx_1 = \\ &- \frac{\hbar}{i} \int \psi_0(1) \delta(2,1) dx_1 = -\frac{\hbar}{i} \psi_0(2) \delta(t_2 - t_1) = 0 \text{ pues } t_1 < t_2. \end{aligned}$$

Luego $\boxed{\left(-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2\right) \psi_0(2) = 0}$

A partir de la ecuación:

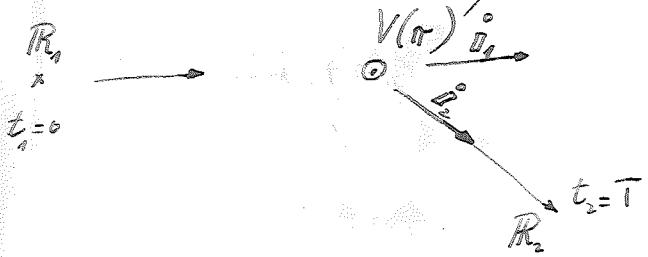
$\psi(2) = \int K_V(2,1) \psi(1) dx_1$ demostramos análogamente:

$$\boxed{\left\{ -\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t_2} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla_2^2 - V(2) \right\} \psi(2) = 0}$$



El origen de coordenadas es el centro del potencial,
es decir $\vec{r} = \vec{0}$

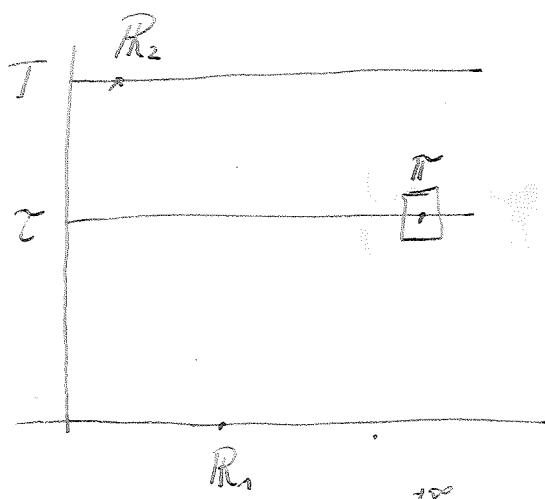
Scattering en la aproximación de Born



Tenemos un partícula cuya posición conocemos al tiempo $t_1 = 0$ y queremos saber cuáles es la probabilidad de encontrarla en R_2 después de un tiempo T . La partícula puede ser un electrón que interaccione con un átomo.

Haremos la hipótesis que el átomo actúa como un potencial.

- 1) Átomo a potencial fijo no en el espacio (es decir el átomo es un peso que no se move y el potencial creado por él no depende del tiempo).
- 2) $V =$ tiene efecto pequeño. Vamos a decir que el electrón sufre un solo scattering. (Aproximación de Born). Estas hipótesis son buenas para energías muy altas.



El hecho de suponer un solo scattering equivale a estudiar sólo el término

$$K_v^{(1)}(2,1) = -\frac{i}{\hbar} \int K_0(2,3) V(3) K_0(3,1) d\tau_3$$

Reemplazando $K_0(2,3)$ y $K_0(3,1)$ (amplitud de probabilidad para la partícula libre tenemos:

$$K_v^{(1)}(2,1) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^T \int_0^\infty \sqrt{\frac{m}{2\pi i\hbar(T-t)}} \sqrt{\frac{m}{2\pi i\hbar t}} e^{\frac{im(R_1-\pi)^2}{2\hbar(T-t)}} e^{\frac{im(R_2-\pi)^2}{2\hbar t}} V(\pi) d^3\pi dt$$

Uno depende de t .

Por la integral I.5 :

$$K_v^{(1)}(2,1) = -\frac{i}{\hbar} \left(\sqrt{\frac{m}{2\pi i\hbar}} \right)^5 \frac{1}{\sqrt{T^5}} \left(\frac{1}{\tau_1} + \frac{1}{\tau_2} \right) e^{\frac{im(R_1+\tau_1)^2}{2\hbar T}} V(\pi) d^3\pi$$

donde $\tau_1^2 = (R_1 - \pi)^2$; $\tau_2^2 = (R_2 - \pi)^2$

O sea $\tau_1 = |R_1 - \pi|$. Supondremos que $V(\pi) \sim 0$ para valores un poco grandes de π . Por tanto podemos suponer π pequeño. Una primera aproximación sería $\tau_1 = R_1$, siendo los tanto R_1 y R_2 definidos por:

$R_1 = -i_1 R_1$; $R_2 = i_2 R_2$, es decir R_1 y R_2 con respectivamente los módulos de i_1 y i_2 . (i_1 e i_2 son versores).

La aproximación $\tau_1 = R_1$ podría ser usada en el factor $(\frac{\tau_1 + \tau_2}{\tau_1 \tau_2})$, pero no basta en la fase, es decir en el cálculo del exponente, pues una pequeña variación de τ_1 alta puede afectar muchísimo el resultado si el factor $\frac{m}{2\hbar T}$ fuera grande.

Una aproximación mejor y conveniente es:

$$[R_1 = R_1 + \dot{I}_1 \cdot T] \quad [R_2 = R_2 - \dot{I}_2 \cdot T]$$

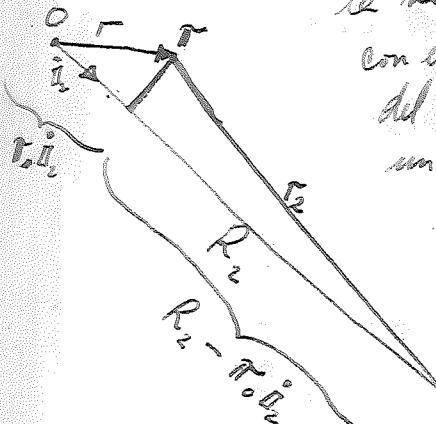
Demostramos analíticamente la primera fórmula:

$$r_1^2 = R_1^2 - 2R_1 \cdot \dot{I}_1 \cdot T + r^2 = R_1^2 + 2R_1 \cdot \dot{I}_1 \cdot T + r^2 = R_1^2 \left(1 + \frac{2 \cdot \dot{I}_1 \cdot T + r^2}{R_1^2} \right).$$

$$\therefore R_1 = R_1 \left(1 + \frac{2 \cdot \dot{I}_1 \cdot T + r^2}{R_1^2} \right)^{\frac{1}{2}}; \text{ despreciando términos en } r^2:$$

$$[R_1 = R_1 + \dot{I}_1 \cdot T]$$

Veamos geométricamente el sentido de la segunda fórmula (ver dibujo). Es obvio que en dicha aproximación identificamos la hipotenusa del triángulo rectangular con el cateto mayor, despreciando el cuadrado del cateto menor, es decir despreciando un término del orden de r^2 .



Naturalmente, puede hacerse la demostración analítica de esta segunda fórmula. Puede hallarse el significado geométrico de la primera.

Con estas aproximaciones se obtiene:

$$K_v^{(1)}(2,1) = -\frac{i}{\hbar} \left(\sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar}} \right)^5 \frac{1}{\sqrt{T^3}} \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) e^{\frac{i\pi}{2\hbar T} (R_1 + R_2)^2}$$

$$F = \int e^{\frac{i\pi}{\hbar T} (R_1 + R_2) (I_1 \cdot T - I_2 \cdot T)} V(\pi) d^3\pi$$

Interpretaremos los resultados con ideas clásicas.

Definimos:

$$v = \frac{R_1 + R_2}{T}; \quad m v \dot{I}_1 = p_1; \quad m v \dot{I}_2 = p_2$$

Naturalmente las magnitudes de estos dos impulsos son iguales.

Clamemos

$$q = p_1 - p_2$$

$$K_v^{(1)}(2,1) = -\frac{i}{\hbar} \left(\sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar}} \right)^5 \frac{v}{R_1 R_2 T^{\frac{3}{2}}} \int e^{\frac{i\pi v^2 T}{2\hbar}} \left(\frac{i}{\hbar} (p_1 - p_2) \cdot \pi \right) V(\pi) d^3\pi$$

$v(q)$ depende sólo de los impulsos inicial y final, no de las posiciones inicial y final.

$$v(q) = \int e^{\frac{i\pi q \cdot \pi}{\hbar T}} V(\pi) d^3\pi$$

La probabilidad de llegar por cm^3 sea:

$$P = \frac{1}{q^2} \left(\frac{m}{2\pi i \hbar} \right)^5 \frac{v^2}{R_1^2 R_2^2} |v(q)|^2$$

se le aplica al cilindro de cm^3 de diámetro q . Se ve que $v(q)$ es la transformada de Fourier de $V(\pi)$.

$$P = \frac{1}{q^2} \left(\frac{m}{2\pi i \hbar} \right)^5 \frac{v^2}{R_1^2 R_2^2} |v(q)|^2$$

Chase a fin 3 dimensiones, R tiene dimensión de $\frac{1}{\text{cm}}$ $\therefore P \sim \frac{1}{q^2}$